

# Orquestador Rocketbot : Procesos

## ¿Qué es un proceso?

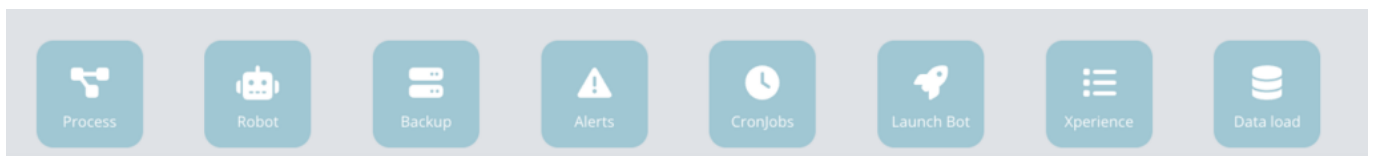
Un proceso es donde se configurará el robot y la automatización.

## ¿Cómo se crea o se asigna un proceso?

Para crear un proceso sigue el paso a paso del siguiente documento: [Creación de tu primer proceso](#).

Una vez el proceso este creado, al ingresar al mismo encontraremos lo siguiente :

## Interfaz



## Process

Aquí se puede definir el nombre y la descripción, y cuenta con el *token*, el cual se puede copiar con acceso rápido. En la parte inferior encontramos los botones para borrar proceso, editar y cerrar.

### Edit process

Name

Description

Token

## Robot

Aquí se debe asignar el nombre para identificar al robot dentro del orquestador. En *Start robot name* se debe asignar el nombre del robot a ejecutar, que debe coincidir exactamente con el de la base de datos; de lo contrario, no se encontrará el robot a automatizar.

También es necesario asignarle la base de datos del robot.

## Edit robot

Robot name

prueba orquestador

Robot name must be at least 3 characters long, alphanumeric and whitespaces only.

Start robot name

bot\_orquestador

Uplad DB

Choose File

No file chosen



Add a process and load a robot to run in one or more instances.  
You can load a robot by exporting to DB production or a DB project.

Close

Save

## Backup Instance

Aquí podemos seleccionar una instancia de respaldo, en caso de que la principal se caiga, y los minutos a partir de los cuales deberá activarse si la principal no se reconecta.

## Backup instance

Select instance

-- Select --



Minutes to activate

0

Close

Save

## Alerts

En esta sección, se puede configurar una notificación ante una desconexión de la instancia principal. Aquí se deben poner los correos electrónicos donde se enviarán las alertas y los minutos posteriores a la eventualidad (sin que haya reconexión) en los que se disparará la alerta.

### Edit process alerts email

#### Email

Add tag...



Email separated by comma: `user1@mail.com,user2@mail.com`

#### Minutes

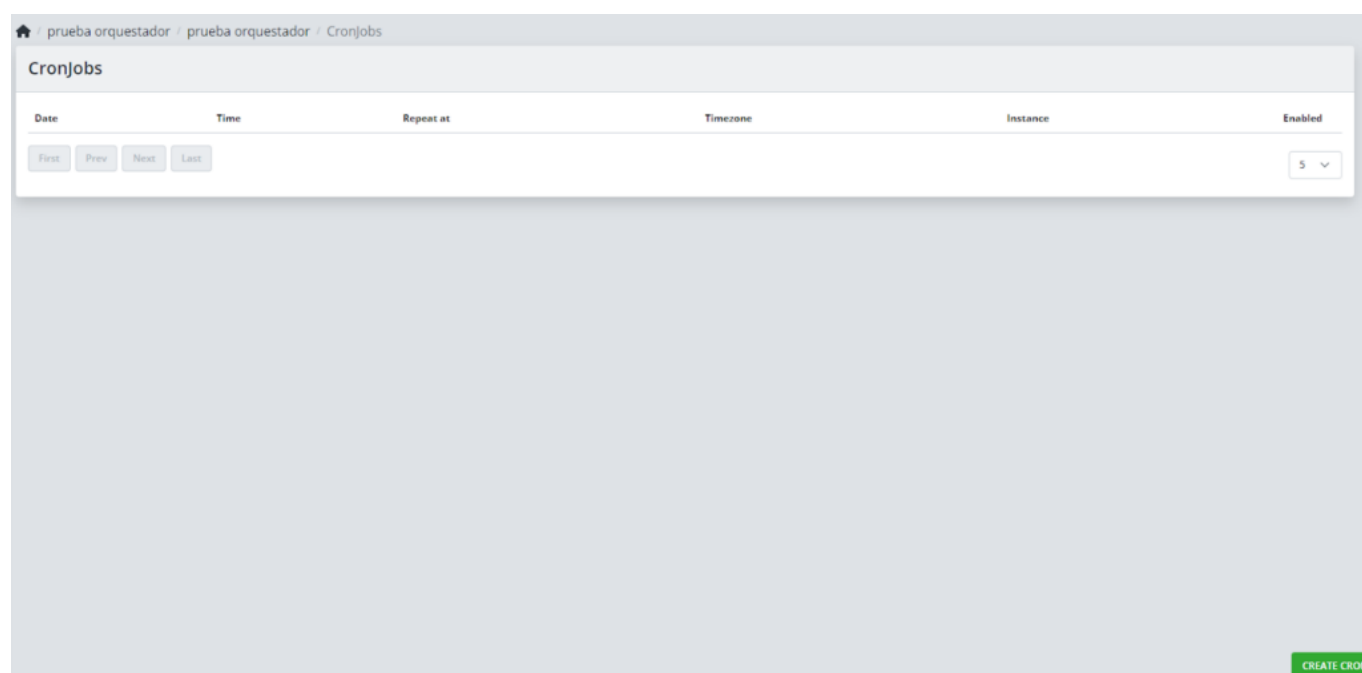
0

Close

Save

## Cronjobs

En esta sección se podrán ver las ejecuciones programadas para cada proceso y configurar nuevas realizando click en [\[ Create Cron \]](#).



The screenshot shows a web interface for managing cronjobs. The breadcrumb path is "prueba orquestador / prueba orquestador / Cronjobs". The main heading is "Cronjobs". Below the heading is a table with columns: "Date", "Time", "Repeat at", "Timezone", "Instance", and "Enabled". The table is currently empty. Navigation buttons "First", "Prev", "Next", and "Last" are visible. A dropdown menu shows "5" items. A green "CREATE CRON" button is located at the bottom right of the interface.

Para mayor detalle, puede revisar el siguiente documento: [Trabajar con](#)

## [Cronjobs](#)

### Launch Bot (*trigger*)

Esta opción permite seleccionar otro proceso para que inicie, o se dispare, cuando finalice el proceso que se esta configurando.

## Set trigger bot

Process



Select another process to start when the instances finish.

Close

Save

### Xperience

Esta opción permite seleccionar un formulario Xperience para que lance la ejecución del proceso cuando se envíe dicho formulario, ya sea de manera manual o mediante API.

# Set Xperience form

Form

No trigger



Select a form to trigger the process when you receive some raw queue.

Close

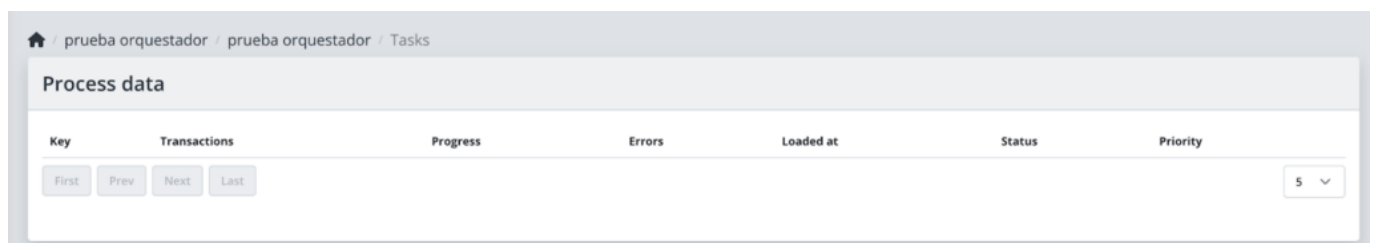
Save

## Data Load

Aquí encontraremos las tareas y transacciones asignadas al proceso, utilizando el módulo Orchestrator Framework desde otro robot, y su estado actual.

Si necesita mas informacion sobre Data Load puede revisar el siguiente documento :

[Orquestador Rocketbot : Data Load](#)



Key	Transactions	Progress	Errors	Loaded at	Status	Priority
First	Prev	Next	Last			5

## Asignar una instancia

Para agregar una o mas instancias donde ejecutar tu proceso sigue el paso a paso del siguiente documento: [Agregar Instancia](#).

## ¿Cómo paralelizar?

Cuando hablamos de paralelizar debemos distinguir 2 escenarios:

1. Paralelizar un mismo proceso en diferentes instancias
2. Paralelizar diferentes procesos en una misma instancia

El robot de un proceso se puede ejecutar en múltiples instancias, el orquestador enviará la señal de ejecución a todas las instancias asignadas y conectadas al proceso (Salvo las de backup). Así mismo una misma instancia puede estar asignada a múltiples procesos y en la misma ejecutar el robot de cada uno de ellos, en momentos diferentes o al mismo tiempo, según el proceso lo permita o no (LINK). A su vez, cabe mencionar que no se puede ejecutar un robot varias veces al mismo tiempo en una instancia.

Para saber mas acerca de que procesos pueden paralelizarse:

[¿Qué considerar para ejecución en paralelo?](#)

## Queues de un proceso

Las queues que figuran en el dashboard de procesos representan ejecuciones pendientes del mismo que se generan cuando un proceso diferente ha disparado al que contiene estas colas. Las colas o queues del proceso se generan cuando el mismo no tiene una instancia disponible para ejecutar el robot al momento en que el se produjo el “disparo”.

En otras palabras, sólo se producen cuando un proceso tiene configurado un trigger a otro, al finalizar el primero, se ejecuta el trigger y este aguarda a tener una instancia disponible.